

### 3 Gründe für MotionCode



Bessere Skalierbarkeit  
und Flexibilität



Geringere Kosten durch  
den Wegfall der SPS



Sparen Sie Zeit

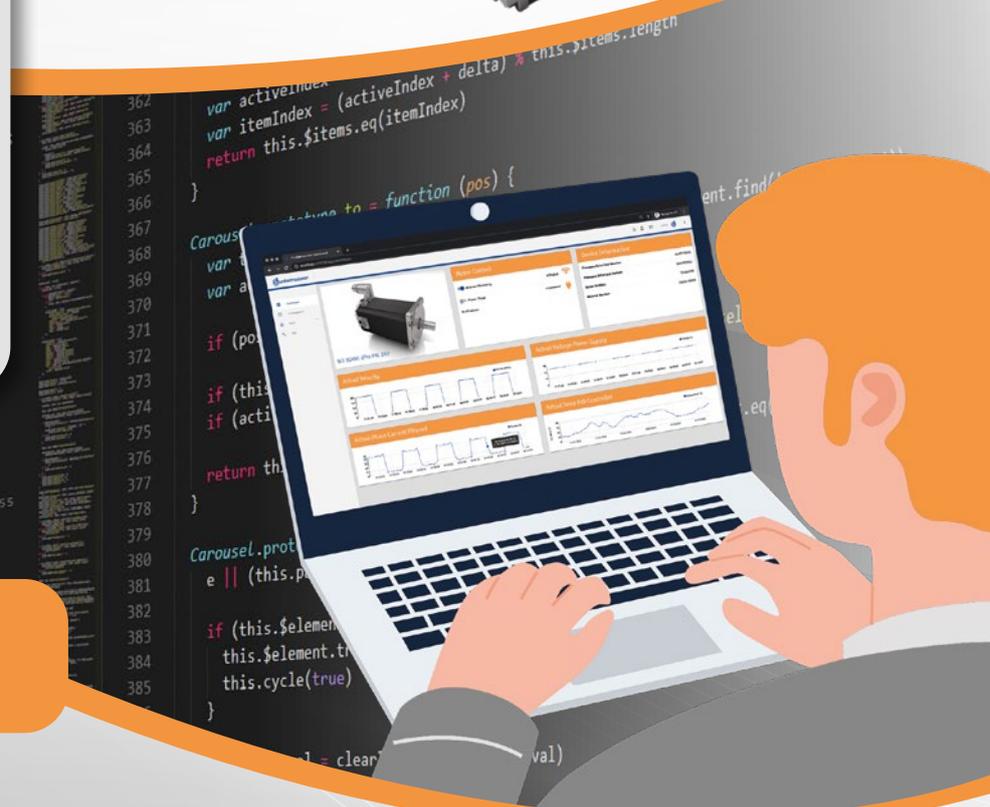
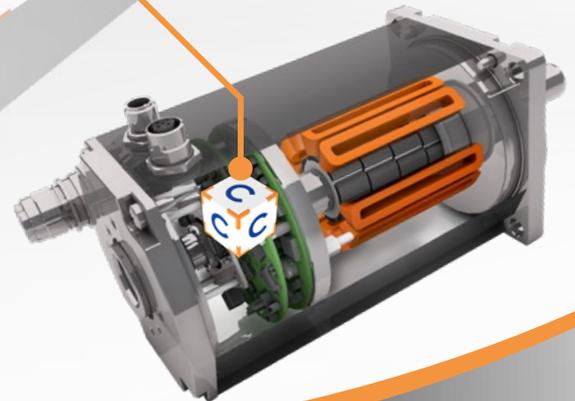


#### MotionCode

- » Einfache Programmierung in C direkt auf unseren Motor(en) und Controller(n)
- » Realisierung von dezentralen oder modularen Automatisierungstopologien - ganz ohne SPS
- » Motoren können zu Modulen verbunden werden
- » Module lassen sich leicht konfigurieren und dann zu Systemen zusammensetzen (einfache Verteilung und wiederverwendbare Logik)
- » Motoren sind an alle erforderlichen Sensoren angeschlossen und verfügen über die notwendige Logik
- » Vorhandene Monitoring-Funktionen des Motors können andere Steuerungen unterstützen



#### ZeroPLC



[www.nexofox.io](http://www.nexofox.io)

[support.nexofox@ametek.com](mailto:support.nexofox@ametek.com)

## Features

Verfügbar für Motoren und externe Controller

Vordefinierte Funktionen und Vorlagen

Eclipse-basierte Entwicklungsumgebung

Zugriff auf alle Ressourcen des Gerätes

Unabhängigkeit von der Firmware



## SERVICE LEISTUNGEN

### Support

- » Telefonsupport
- » Vor-Ort Unterstützung
- » Service-Verträge

### Trainings

- » MotionCode - Programmieren für Einsteiger
- » Motorauslegung und Auswahl für Anwender
- » Konfiguration mit smarten Motoren - Arbeiten mit dem Drive Assistant

### Programmierung

- » Plug and Play - Konfigurierte Regler ab Werk
- » MotionCode - Programmierung

### IIoT

- » IIoT Workshop
- » EDGE - Programmierung
- » Condition Monitoring
- » Predictive Maintenance - Coming soon